

Application linéaire :

Soit V un espace vectoriel, ensemble de vecteurs tel que, pour tous nombres a, b réels :

$$\vec{u}, \vec{v} \in V \Rightarrow a \cdot \vec{u} + b \cdot \vec{v} \in V$$

On dit que V contient toutes les **combinaisons linéaires** de ses propres vecteurs.

f est une **application linéaire** de V dans V' si et seulement si :

$$\text{Pour tout } \vec{u}, \vec{v} \in V, \text{ et tout } a, b \in \mathbb{R} : f(a \cdot \vec{u} + b \cdot \vec{v}) = a \cdot f(\vec{u}) + b \cdot f(\vec{v}).$$

On dit que f est une application linéaire de V dans V' si et seulement si,

l'image par f de toute combinaison linéaire de ses vecteurs est la même combinaison des images de ces vecteurs.

Exemples :

Soit $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, telle que $f(x) = -3x$, pour tout x réel.

Vérifions que f est une application linéaire de \mathbb{R} dans \mathbb{R} :

$$\text{Soient } x, x' \text{ réels et } a, b \text{ réels : } f(ax + bx') = -3(ax + bx') = -3ax - 3bx' = a(-3x) + b(-3x') = a \cdot f(x) + b \cdot f(x').$$

f est bien linéaire de \mathbb{R} dans \mathbb{R} .

Soit $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, telle que $f(x) = x^2$, pour tout x réel.

Vérifions que f n'est pas une application linéaire de \mathbb{R} dans \mathbb{R} :

$$\text{Soient } x, x' \text{ réels et } a, b \text{ réels : } \begin{cases} f(ax + bx') = (ax + bx')^2 = ax^2 + 2abx \cdot x' + bx'^2 \\ a \cdot f(x) + b \cdot f(x') = ax^2 + bx'^2 \end{cases}.$$

f n'est pas linéaire de \mathbb{R} dans \mathbb{R} .

Soit $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, telle que $f(x, y) = 2x + 3y$, pour tout x, y réels.

Vérifions que f est une application linéaire de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R} :

Soient $(x; y), (x'; y')$ couples de \mathbb{R}^2 et a, b réels :

$$f[a(x; y) + b(x'; y')] = f(ax + bx'; ay + by') = 2(ax + bx') + 3(ay + by') = (2ax + 3ay) + (2bx' + 3by'),$$

$$f[a(x; y) + b(x'; y')] = a(2x + 3y) + b(2x' + 3y') = a \cdot f(x; y) + b \cdot f(x'; y').$$

f est bien linéaire de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R} .

D'une façon générale, f sera une application linéaire de \mathbb{R}^p dans \mathbb{R}^n tant que l'image de tout p -plet de \mathbb{R}^p est un n -plet de \mathbb{R}^n , ne comportant que des combinaisons d'expressions linéaires, sans degré, sans racine et autre fonctions.

Ainsi :

$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ telle que $f(x; y) = (2x; x + y; -3x + 2y)$ est linéaire.

$g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ telle que $g(x; y) = (2x; x + 1)$ n'est pas linéaire.

$h: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ telle que $h(x; y; z) = -x + 3y - \frac{1}{2}z$ est linéaire.

$k: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ telle que $k(x) = (x^2; 2x + 3)$ n'est pas linéaire.

Matrice d'une application linéaire :

Soit f application linéaire de \mathbb{R}^p dans \mathbb{R}^n .

L'application f est complètement déterminée dès que l'on connaît l'image dans \mathbb{R}^n de la base canonique de \mathbb{R}^p .

C'est-à-dire que l'on est alors capable de déterminer l'image de tout p -plet $(x_1; x_2; \dots; x_p)$.

Exemple :

Soit f application linéaire de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R}^2 , telle que $f(1; 0) = (2; -3)$ et $f(0; 1) = (-1; 1)$.

Déterminer $f(4; -5)$.

$$(4; -5) = 4(1; 0) - 5(0; 1).$$

Comme f est linéaire :

$$f(4; -5) = 4f(1; 0) - 5f(0; 1) = 4(2; -3) - 5(-1; 1) = (4 \times 2 - 5 \times (-1); 4 \times (-3) - 5 \times (1)) = (13; -17).$$

Soit f application linéaire de \mathbb{R}^3 dans \mathbb{R} , telle que
$$\begin{cases} f(1; 0; 0) = 4 \\ f(0; 1; 0) = -1 \\ f(0; 0; 1) = 0 \end{cases}.$$

Déterminer $f(2; 1; 3)$.

$$(2; 1; 3) = 2(1; 0; 0) + 1(0; 1; 0) + 3(0; 0; 1).$$

Comme f est linéaire :

$$f(2; 1; 3) = 2f(1; 0; 0) + 1f(0; 1; 0) + 3f(0; 0; 1) = 2 \times 4 + 1 \times (-1) + 3 \times 0 = 9.$$

On appelle *Matrice* M de l'application f linéaire de \mathbb{R}^p dans \mathbb{R}^n , le tableau rectangulaire $p \times n$, p colonnes, n lignes, tel que la colonne d'ordre i ($1 \leq i \leq p$) soit l'image de $\vec{e}_i(0; 0; \dots; 1; \dots; 0)$, avec 1 en $i^{\text{ème}}$ position.

Exemple :

f linéaire de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R}^3 telle que
$$\begin{cases} f(1; 0) = (2; 1; 1) \\ f(0; 1) = (0; -2; 3) \end{cases} \Rightarrow M = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & -2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

On peut alors aisément retrouver l'image de n'importe quel couple $(x; y)$:
$$\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & -2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x + 0y \\ 1x - 2y \\ 1x + 3y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x \\ x - 2y \\ x + 3y \end{pmatrix}.$$

$f(x; y) = (2x; x - 2y; x + 3y)$. L'image du couple $(x; y)$ est un triplet $(X; Y; Z)$. (f linéaire de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R}^3).

Soit f linéaire de \mathbb{R}^3 dans \mathbb{R}^3 , de matrice $M = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \end{pmatrix}$. Déterminer $f(-3; 1; -1)$.

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = 0 \times (-3) + 1 \times 1 + 2 \times (-1) + 1 \times (-3) + 2 \times 1 + 3 \times (-1) + 2 \times (-3) + 3 \times 1 + 4 \times (-1) = -12.$$

On multiplie chaque ligne par le vecteur colonne.

Notation symbolique :

Soit f linéaire de \mathbb{R}^m dans \mathbb{R}^n .

Soit $\vec{e}_i(0; 0; \dots; 1; 0; \dots; 0)$, le 1 étant en $i^{\text{ème}}$ position.

Soit $f(\vec{e}_i) = (a_{1,i}; a_{2,i}; \dots; a_{n,i})$, avec $1 \leq i \leq m$.

f admet pour matrice $M = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1m} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \dots & a_{2m} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \dots & a_{nm} \end{pmatrix}$, notée (a_{ij}) avec $\begin{cases} 1 \leq i \leq m & \text{indice de ligne} \\ 1 \leq j \leq n & \text{indice de colonne} \end{cases}$.

Chaque colonne d'ordre i est l'image $f(\vec{e}_i)$ du vecteur de base \vec{e}_i (m dimension de départ, n d'arrivée).

Opérations sur les matrices :

- Combinaison linéaire $a.M + b.M'$ – Combinaison d'applications linéaires $a.f + b.g$:

Attention !! f et g doivent travailler sur les mêmes ensembles de départ \mathbb{R}^m et d'arrivée \mathbb{R}^n .

Soit f linéaire de \mathbb{R}^m dans \mathbb{R}^n et k réel.

Soit $M = (a_{ij})$ la matrice de f .

L'application linéaire $g = k.f$ admet pour matrice $k.M = (k.a_{ij})$, produit de chaque coefficient de la matrice M par k .

Preuve :

$f(\vec{e}_i) = (a_{1,i}; a_{2,i}; \dots; a_{n,i})$ est le $i^{\text{ème}}$ vecteur colonne de la matrice M .

$g(\vec{e}_i) = k.f(\vec{e}_i) = (k.a_{1,i}; k.a_{2,i}; \dots; k.a_{n,i})$ est le $i^{\text{ème}}$ vecteur colonne de la matrice M' de $g = k.f$.

$$M = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow -2M = \begin{pmatrix} -4 & -6 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

Soit $M = (a_{ij})$ la matrice de f et $M' = (b_{ij})$ la matrice de g , toutes deux linéaires de \mathbb{R}^m dans \mathbb{R}^n , p et q réels.

L'application linéaire $h = p.f + q.g$ admet $M'' = p.M + q.M' = (p.a_{ij} + q.b_{ij})$ pour matrice, somme de chaque coefficient de même position dans chaque matrice.

Preuve :

$f(\vec{e}_i) = (a_{1,i}; a_{2,i}; \dots; a_{n,i})$ est le $i^{\text{ème}}$ vecteur colonne de la matrice M .

$g(\vec{e}_i) = (b_{1,i}; b_{2,i}; \dots; b_{n,i})$ est le $i^{\text{ème}}$ vecteur colonne de la matrice M' .

$h(\vec{e}_i) = (f+g)(\vec{e}_i) = f(\vec{e}_i) + g(\vec{e}_i) = (a_{1,i}; a_{2,i}; \dots; a_{n,i}) + (b_{1,i}; b_{2,i}; \dots; b_{n,i})$,

$h(\vec{e}_i) = (a_{1,i} + b_{1,i}; a_{2,i} + b_{2,i}; \dots; a_{n,i} + b_{n,i})$ est le $i^{\text{ème}}$ vecteur colonne de la matrice M'' de $h = f + g$.

$$M = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \text{ et } M' = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & -2 \end{pmatrix} \Rightarrow M'' = M + M' = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 2 & -3 \end{pmatrix}.$$

- Produit de Matrices $M' \times M$ – Composition d'applications linéaires $g \circ f$:

Attention !! g doit travailler en continuité de f (non commutativité)

$$\begin{cases} f: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n \\ g: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p \end{cases} \Rightarrow g \circ f: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^p.$$

Soit $M = (a_{ij})$, matrice de f , linéaire de \mathbb{R}^m dans \mathbb{R}^n ,

$M' = (b_{ij})$ la matrice de g , linéaire de \mathbb{R}^n dans \mathbb{R}^p .

L'application linéaire $h = g \circ f$ admet $M'' = M' \times M = (c_{ij})$ pour matrice (attention, le produit n'est pas commutatif).

On multiplie chaque ligne de M' par chaque colonne de M .

Preuve :

$h(\vec{e}_i) = (g \circ f)(\vec{e}_i) = g[f(\vec{e}_i)]$, image par g de chaque colonne $f(\vec{e}_i)$ de la matrice M .

On multiplie chaque ligne de M' par chaque colonne de M pour écrire $M'' = M' \times M$.

f linéaire de \mathbb{R}^3 dans \mathbb{R}^2 , de matrice $M = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$,

g linéaire de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R}^3 , de matrice $M' = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -1 \\ 4 & 0 \end{pmatrix}$.

$g \circ f$ est linéaire de \mathbb{R}^3 dans \mathbb{R}^3 , de matrice $M'' = M' \times M = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -1 \\ 4 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & -1 & 3 \\ -3 & 0 & -1 \\ 8 & 4 & -4 \end{pmatrix}$.

Ainsi :

La 1^{ère} colonne de M'' est l'image par M' de la 1^{ère} colonne de M . $g(f(\vec{e}_1)) = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -1 \\ 4 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \\ 8 \end{pmatrix}$.

La 2^{ème} colonne de M'' est l'image par M' de la 2^{ème} colonne de M . $g(f(\vec{e}_2)) = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -1 \\ 4 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix}$.

La 3^{ème} colonne de M'' est l'image par M' de la 3^{ème} colonne de M . $g(f(\vec{e}_3)) = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -1 \\ 4 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ -4 \end{pmatrix}$.

Matrices Carrées :

Toute application linéaire $f: \mathbb{R}^n$ dans \mathbb{R}^n , admet une matrice M dite carrée, ou $n \times n$ (même nombre de lignes et de colonnes).

Ainsi $f: \mathbb{R}^2$ dans \mathbb{R}^2 telle que $\begin{cases} f(1; 0) = (2; -1) \\ f(0; 1) = (0; 2) \end{cases}$ a pour matrice 2×2 : $M = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$.

Cas particulier : $f = Id$, fonction Identité, soit $Id(\vec{u}) = \vec{u}$, pour tout vecteur \vec{u} : $\begin{cases} Id(\vec{e}_1) = \vec{e}_1 \\ Id(\vec{e}_2) = \vec{e}_2 \end{cases} \Rightarrow I = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$.

Matrice carrée inversible :

Une matrice $n \times n$ est dite inversible

si et seulement si l'application linéaire f correspondante admet une réciproque f^{-1} , c'est-à-dire :

$$f^{-1} \circ f = f \circ f^{-1} = Id_n \Leftrightarrow M \times M^{-1} = M^{-1} \times M = I_n.$$

Exemple : Soit f linéaire de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R}^2 , de matrice $M = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$. Déterminer M^{-1} , la matrice de f^{-1} .

$$f^{-1} \circ f = Id \Leftrightarrow M^{-1} \times M = I_2 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 2a-b & a+b \\ 2c-d & c+d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$\begin{cases} 2a-b=1 \\ a+b=0 \end{cases} \Rightarrow (a; b) = \left(\frac{1}{3}; -\frac{1}{3}\right) \quad \text{et} \quad \begin{cases} 2c-d=0 \\ c+d=1 \end{cases} \Rightarrow (c; d) = \left(\frac{1}{3}; \frac{2}{3}\right).$$

$$\text{On déduit : } M^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix}. \quad \text{On peut vérifier} \quad \begin{cases} M^{-1} \times M = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \\ M \times M^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \end{cases}.$$

Une matrice carrée 2×2 est inversible si et seulement si son *déterminant* D est non nul (f^{-1} existe).

$M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ admet pour *déterminant* $D = ad - bc$ (produit croisé).

$$M \text{ inversible} \Leftrightarrow D = ad - bc \neq 0 \text{ et alors } M^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{d}{D} & \frac{b}{D} \\ -\frac{c}{D} & \frac{a}{D} \end{pmatrix}.$$

On remarquera que a, d *permutent* sur la diagonale principale, et que b, c ne permutent pas, mais changent de signe, sur la seconde diagonale.

$$\text{Ainsi : } M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow D = ad - bc = 3 \text{ (} M \text{ est inversible)} \Rightarrow M^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{d}{D} & \frac{b}{D} \\ -\frac{c}{D} & \frac{a}{D} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix}.$$

Application : Résolution de $\begin{cases} 2x + y = 1 \\ -x + y = 4 \end{cases}$.

$$\text{Soit } M = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}, U = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, V = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}.$$

L'équation proposée équivaut à $M \times U = V \Leftrightarrow M^{-1} \times M \times U = M^{-1} \times V \Leftrightarrow U = M^{-1} \times V$

$$U = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix}, \text{ soit } (x; y) = (-1; 3).$$